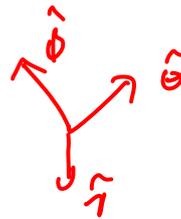


Newton'sche Sätze (Originalformulierung)

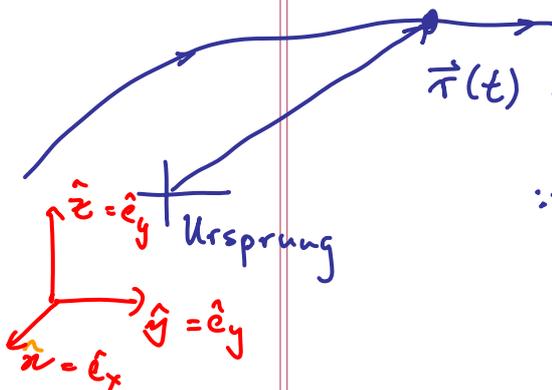
1. Jeder Körper verharrt in seinem Zustand der Ruhe oder der gleichförmig geradlinigen Bewegung, wenn er nicht durch einwirkende Kräfte dazu gezwungen wird, seinen Bewegungszustand zu ändern.
2. Die Änderung der Bewegung ist der Einwirkung der bewegenden Kraft proportional und geschieht nach der Richtung derjenigen geraden Linie, nach welcher jene Kraft wirkt.
3. Die Wirkung ist stets der Gegenwirkung gleich; oder: die Wirkungen zweier Körper aufeinander sind stets gleich und von entgegengesetzter Richtung.

Begriffsbildung:

Massenpunkt, Bahnkurve, Masse, Kraft, Beschleunigung, Drehimpuls, Energie, Erhaltungssätze ...



1. Bahnkurve



$$\vec{r}(t) = x(t) \hat{e}_x + y(t) \hat{e}_y + z(t) \hat{e}_z$$

$$:= \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \\ z(t) \end{pmatrix}$$

$$\dot{x} = \frac{dx}{dt}$$

Geschwindigkeit:

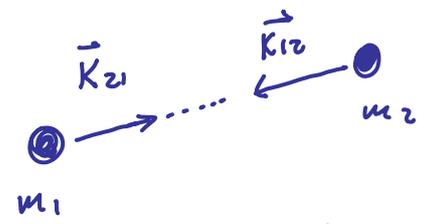
$$\vec{v}(t) = \dot{\vec{r}}(t) = \dot{x}(t) \hat{e}_x + \dot{y}(t) \hat{e}_y + \dot{z}(t) \hat{e}_z$$

Beschleunigung:

$$\vec{a}(t) = \ddot{\vec{r}}(t) = \ddot{x}(t) \hat{e}_x + \ddot{y}(t) \hat{e}_y + \ddot{z}(t) \hat{e}_z$$

3. Axiom (N3):
(Actio = Reactio)

$$\vec{K}_{actio} = -\vec{K}_{reactio}$$



1.ter Zusatz:

Kraft entlang Verbindungslinie

2.ter Zusatz:
(Superpositions-Prinzip)

Gesamtkraft $\vec{K} = \sum_i \vec{K}_i$ Summe der Einzelkräfte

[nicht]

Gültigkeit von N3 ist eingeschränkt, denn N3 impliziert "instantane" Reaktion, im Widerspruch zur speziellen Relativitätstheorie (nichts propagiert schneller als Licht)

Ausweg: Quantenfeldtheorie: Kraft via Austausch von Photonen f. EM-WW, Gluonen f. starke WW, Gravitonen für Gravitation

Beispiel: Lösung von N2 für 1-dimensionales Problem

Betrachte:

$$m \ddot{x} = K(x(t))$$

← ortsabhängige Kraft (5.1)

Wobei

$$K(x) = -\partial_x U(x) \quad \partial_x \equiv \frac{\partial}{\partial x} \quad (5.2)$$

\dot{x} x (5.1):

$$m \dot{x} \ddot{x} = -\dot{x} \partial_x U(x(t)) \quad (5.3)$$

Kettenregel

$$\frac{m}{2} \frac{d}{dt} (\dot{x})^2 = -\frac{d}{dt} U(x(t)) \quad (5.4)$$

Integrieren:

$\int dt$

$$\frac{m}{2} \dot{x}^2 = E - U(x(t))$$

← Integrationskonstante (zeitunabhängig) (5.5)

Gesamtenergie:
(erhaltene Größe,
weil zeitunabhängig)

$$E = \frac{1}{2} m \dot{x}^2 + U(x)$$

(5.6)

Kinetische, Potentielle Energie

(5.5) nach \dot{x} gelöst:

Trennung d. Variablen:

Anfangsbedingungen:

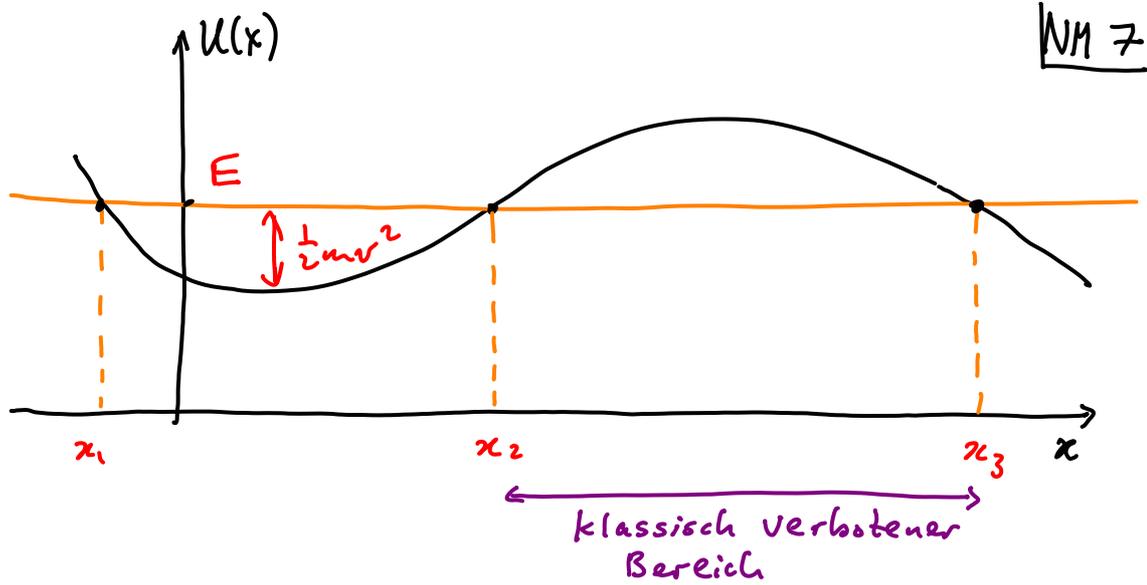
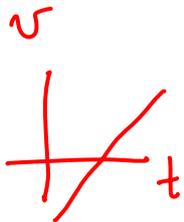
$$\frac{dx}{dt} = \dot{x} = \sqrt{\frac{2}{m}(E - U(x))} \quad \text{NM 6} \quad (6.1)$$

$$\int_{t_0}^t dt' = \int_{x_0}^x \frac{dx'}{\sqrt{\dots}} \quad (6.2)$$

$$t - t_0 = \int_{x_0}^x \frac{dx'}{\left[\frac{2}{m}(E - U(x'))\right]^{1/2}} \quad (6.3)$$

legen Integrationskonst. fest: $x(t_0) = x_0, \quad \dot{x}(t_0) = v_0, \quad (6.4)$
 $E = \frac{1}{2}mv_0^2 + U(x_0)$

Graphische Analyse:



Umkehrpunkte:

Bei $\dot{x} = 0$, also bei x_1, x_2, x_3

Zwischen Umkehrpunkten ist Bewegung periodisch:

Periode:

$$\frac{1}{2} T = \int_{x_1}^{x_2} \frac{dx'}{\left[\frac{2}{m}(E - U(x'))\right]^{1/2}} \quad (7.1)$$

3. Erhaltungssätze

Zunächst mittels N2 hergeleitet, später (eleganter) mittels Lagrange-Formalismus
"zu Fuß" "tieferer Grund":

Symmetrien!

NZ:

$$\frac{d}{dt} \vec{p} = \vec{K} \quad (8.1)$$

$$\vec{K} = 0 \Rightarrow \vec{p} = \text{konst.} \quad (8.2)$$

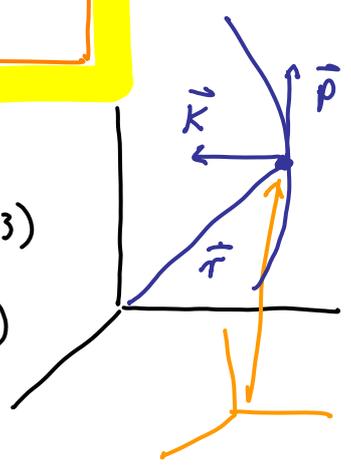
Impulserhaltung:

Definition Drehimpuls:

$$\vec{l} = \vec{r} \times \vec{p} = \vec{r} \times m \dot{\vec{r}} \quad (8.3)$$

Definition Drehmoment:
(beide abhängig von

$$\vec{M} = \vec{r} \times \vec{K} \quad (8.4)$$



$$\frac{d}{dt} \vec{l} \stackrel{(8.3)}{=} \dot{\vec{r}} \times (m \dot{\vec{r}}) + \vec{r} \times \dot{\vec{p}} \stackrel{(8.1)}{=} \vec{K} \quad (9.1)$$

$$= 0 + \vec{r} \times \vec{K} \stackrel{(8.4)}{=} \vec{M}$$

$$\dot{\vec{l}} = \vec{M} \quad (\text{"NZ für Rotationen"}) \quad (9.2)$$

$$\vec{M} = 0 \Rightarrow \vec{l} = \text{konst.} \quad (9.3)$$

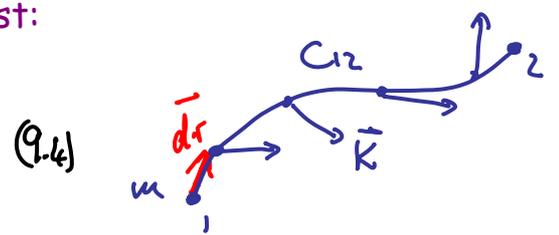
Drehimpulserhaltung:

Definition v. Arbeit:

Teilchen (Masse m) bewege sich unter Einfluss einer äusseren Kraft von 1 nach 2 entlang Weg C. Die von der Kraft auf m geleistete Arbeit ist:

Vorzeichen? Denke an Schwerkraft:
 oben $\vec{F}_g \uparrow$
 unten $\vec{F}_g \downarrow$
 $\int_{\text{oben}}^{\text{unten}} d\vec{r} \cdot \vec{F}_g = mgh > 0$

$$A_{1 \rightarrow 2} = \int_{C_{12}} d\vec{r} \cdot \vec{K} \quad (9.4)$$



= vom Kraftfeld auf m übertragene Energie

$$d\vec{r} = \frac{d\vec{r}}{dt} \cdot dt = \vec{v} dt$$

$$(9.4) \quad A_{1 \rightarrow 2} = \int_{t_1}^{t_2} (\vec{v} dt) \cdot (m \dot{\vec{v}}) \leftarrow v_2$$

$$= \int_{t_1}^{t_2} dt \frac{m}{2} \frac{d}{dt} (v^2)$$

$$(10.1) \quad \frac{[N][m]}{[s]}$$

$$(10.2)$$

$$= \frac{m}{2} (v_2^2 - v_1^2)$$

$$(10.3)$$

= Energieänderung auf Grund der Geschwindigkeitsänderung

Definition:
Kinetische Energie

$$E_K = T = \frac{1}{2} m v^2$$

$$(10.4)$$

Einheiten:

$$\text{Joule [J]} = \text{kg m}^2 \text{s}^{-2}$$

$$= \text{N} \cdot \text{m}$$

$$(\vec{\nabla} \times \vec{\nabla} u)_i$$

$$= \sum_{jk} \epsilon_{ijk} \nabla_j \nabla_k u$$

$$= \sum_{jk} \epsilon_{ijk} \partial_j \partial_k u$$

$$= \sum_{jk} \frac{1}{2} \left(\epsilon_{ijk} \partial_j \partial_k u + \underbrace{\epsilon_{ikj}}_{-\epsilon_{ijk}} \partial_k \partial_j u \right)$$

$$= \sum_{jk} \frac{1}{2} \epsilon_{ijk} (\partial_j \partial_k - \partial_k \partial_j) u$$

$$= 0.$$

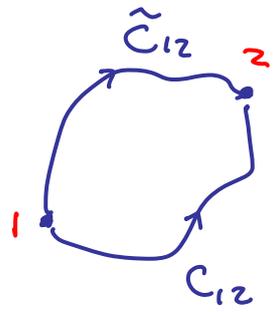
Def: Konservatives Kraftfeld

Falls Arbeit zwischen 1 und 2 unabhängig vom Weg ist, wird Kraftfeld konservativ genannt

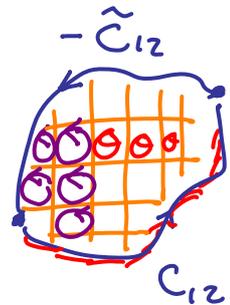
NM11

$$A_{\odot} = \int_{C_{12}} d\vec{r} \cdot \vec{K} + \int_{\tilde{C}_{12}} d\vec{r} \cdot \vec{K} = \int_{C_{12}} d\vec{r} \cdot \vec{K} - \int_{\tilde{C}_{12}} d\vec{r} \cdot \vec{K} = 0$$

$$A_{12} = \int_{C_{12}} d\vec{r} \cdot \vec{K}_{\text{kons}} = \int_{\tilde{C}_{12}} d\vec{r} \cdot \vec{K}_{\text{kons}} \quad (11.1)$$



$$0 = \int_{\odot} d\vec{r} \cdot \vec{K}_{\text{kons}} \stackrel{\text{(Stokes)}}{=} \int_{\text{Fläche}} d\vec{A} \cdot (\nabla \times \vec{K}_{\text{kons}}) \quad (11.2)$$



(11.3) gilt für beliebige Fläche,

also kann \vec{K}_{kons} wie folgt geschrieben werden:

$$\Rightarrow \nabla \times \vec{K}_{\text{kons}} = 0 \quad (11.3)$$

skalares Feld, heißt "Potential", oder "potenzielle Energie"

$$\vec{K}_{\text{kons}} = -\nabla (U(\vec{r}) + U_0) \quad (11.4)$$

Nullpunkt beliebig

$$\varepsilon_{ijk} = -\varepsilon_{ikj} \quad \text{denn:}$$

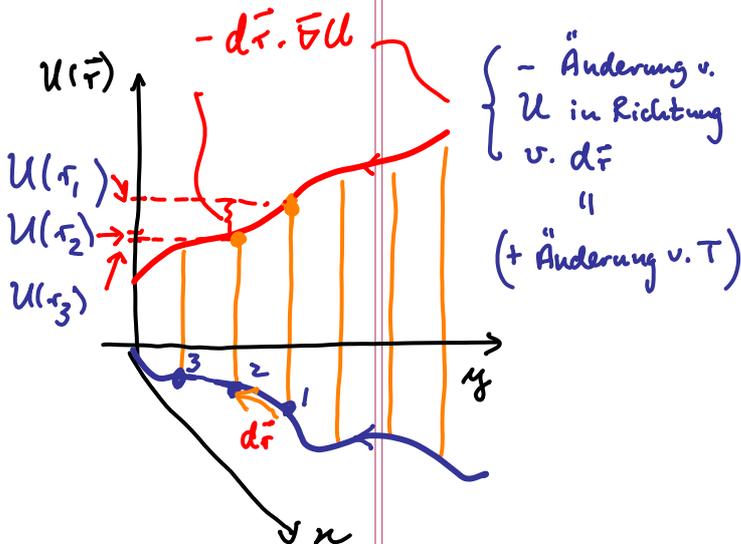
$$\nabla \times \nabla U = 0 \quad (11.5)$$

$$(\varepsilon_{ijk} \partial_j \partial_k U = 0)$$

Energieerhaltungssatz:

NM12

Integriere (11.4)



$$U(r_1) - U(r_2)$$

$$= \int_1^2 d\vec{r} \cdot [-\nabla U(\vec{r})] = \int_1^2 d\vec{r} \cdot (-dU) \quad (12.1)$$

$$= \int_1^2 d\vec{r} \cdot \vec{K}(\vec{r}) \quad (12.2)$$

$$\stackrel{(9.4)}{=} A_{1 \rightarrow 2} \stackrel{(10.3)}{=} T_2 - T_1 \quad (12.3)$$

$$U_1 + T_1 = U_2 + T_2 \quad (12.4)$$

Entlang einer Trajektorie (Bahn) in einem konservativem Kraftfeld bleibt die Gesamtenergie $E=T+U$ eines Teilchens erhalten.

Alternative Herleitung:

$$T_2 - T_1 = A_{1 \rightarrow 2} \stackrel{(10.3)}{=} \int_1^2 d\vec{r} \cdot (-\vec{\nabla} U(\vec{r}(t))) \quad (13.1)$$

$$d\vec{r} = dt \vec{v} = dt \left(\frac{d\vec{r}}{dt} \right) = - \int_{t_1}^{t_2} dt \left(\frac{d\vec{r}}{dt} \right) \frac{dU(\vec{r}(t))}{d\vec{r}} \quad (13.2)$$

$$= - \int_{t_1}^{t_2} dt \frac{d}{dt} U(\vec{r}(t)) \quad \text{Kettenregel} \quad (13.3)$$

$$= - [U(\vec{r}(t_2)) - U(\vec{r}(t_1))] = \underline{U_1 - U_2} \quad (13.4)$$

$\Rightarrow T_2 + U_2 = T_1 + U_1 \checkmark$

Energieerhaltung gilt nicht für zeitabhängige Potentiale:

Falls $U = U(\vec{r}(t), t)$, gilt (13.2) \rightarrow (13.3) nicht: \uparrow explizite Zeitabhängigkeit,

denn dann: $\frac{d}{dt} U(\vec{r}(t), t) = \underline{\vec{\nabla} U \cdot \dot{\vec{r}}} + \frac{\partial U}{\partial t} \neq 0$

Grund: externes System ist für zeitänderung des Potentials verantwortlich, und kann Energie zuführen oder abziehen.

Erhaltungssätze heissen "Integrale der Bewegung", weil sie Diff.-Gl. 1. Ordnung sind

Bewegungsgl. $m\ddot{\vec{r}} = \vec{K}$ ist Diff. Gl. 2.

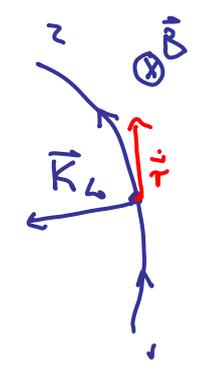
Erhaltungssätze:

$$\begin{cases} \frac{1}{2} m \dot{\vec{r}}^2 + U = E = \text{const} & \text{" 1. Ord} \\ m \dot{\vec{r}} = \vec{p} = \text{const} & \text{" 1. Ord} \\ \dot{\vec{r}} \times (m \dot{\vec{r}}) = \vec{L} = \text{const} & \text{" 1. Ord} \end{cases}$$

Bespiel einer kons. Kraft: Lorentzkraft

Kraft auf geladenes Teilchen im Magnetfeld:

$$\vec{K}_{\text{Lorentz}} = q \dot{\vec{r}} \times \vec{B} \quad (14.1)$$



$$\begin{aligned} & \vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) \\ &= \vec{B} \cdot (\vec{C} \times \vec{A}) \\ &= \vec{C} \cdot (\vec{A} \times \vec{B}) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} T_2 - T_1 &= A_{12} = \int_1^2 d\vec{r} \cdot \vec{K} \\ &= \int (dt \dot{\vec{r}}) \cdot q (\dot{\vec{r}} \times \vec{B}) \\ &= \int dt q \vec{B} \cdot (\dot{\vec{r}} \times \dot{\vec{r}}) = 0 \end{aligned}$$

Energie ist erhalten, also ist Kraft konservativ.