

Mathematischer Exkurs : Differentialgleichungen (DG)

19.4.07 | DG1
 $f' = \frac{df}{dx} = \partial_x f$

Grundverständnis für DG wichtig für kl. Mechanik (u.v.a. ...)

Bsp. f. "gewöhnliche DG": $f''(x) + a(f'(x))^2 + b f(x) = c x$ (1)

Höchste Ableitung: = "Ordnung" d. DG (2)

Beachte: Abl. nach nur einer Variablen. Ansonsten wäre es eine

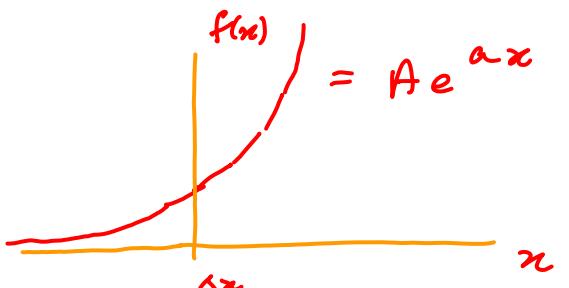
"partielle DG" (mehrere Variablen): $(\partial_x^2 + \partial_y^2 + \partial_z^2) f(x, y, z) = 0$ (3)

Gesucht: Lsg. der DG für best. Anfangsbedingungen.

$$\begin{aligned} f(x_0) &= a_0 \\ f'(x_0) &= a_1 \\ f^{(n-1)}(x_0) &= a_{n-1} \end{aligned} \quad \text{konstanten} \quad (4)$$

Qualitativ:

DG macht Aussage über Verhältnis einer Funktion zu ihren Ableitungen.



Beispiel 1:

$(a > 0)$

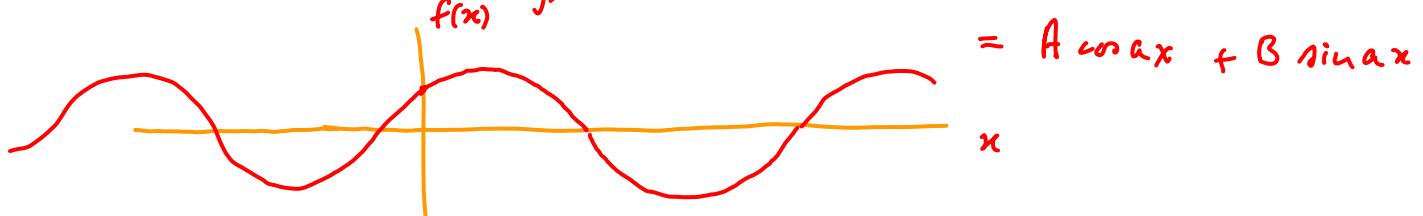
$$f'(x) = a f(x)$$

\Rightarrow je größer Funktion, je größer Af' ,
kleiner "kleiner"

Beispiel 2:

$$f''(x) = -a f(x) \quad (a > 0)$$

(2. Abl.) = (Krümmung) hat immer anderes Vorzeichen als $f(x)$



DG2

Fundamentalsatz über Lsg:

Die allg. Lsg. einer DG n -ter Ordnung hängt von n unabh. Parametern ab.

Bemerkung: "unabhängige Parameter" bedeutet:

es existieren keine Funktionen $p_i(c_1, \dots, c_n)$, $i=1, \dots, n-1$ so dass

$$f(x; c_1, \dots, c_n) = \tilde{f}(x; p_1(c_1, \dots, c_n), p_2(\dots), \dots, p_{n-1}(\dots)) \quad (1)$$

\nwarrow Lsg. der DG $\underbrace{\qquad\qquad\qquad}_{n-1 \text{ Konst.}}$

Beispiel: sei $f(x; c_1, c_2, c_3) = \frac{e^{x(c_1 + c_2)}}{c_1 + c_2} + c_3$ (2)

dann

$$\tilde{f}(x, p_1, p_2) = \frac{e^{xp_1}}{p_1} + p_2, \text{ mit } p_1 = c_1 + c_2 \quad (3)$$

\Rightarrow c_1 und c_2 $\underbrace{\qquad\qquad\qquad}_{\text{unabhängig}}$ $p_2 = c_3$

Unabhängigkeit ist i.d.R. offensichtlich ohne Beweis.

Mit d. allg. Lsg. lassen sich durch geeignete Wahl v. c_1, \dots, c_n beliebige Anfangsbedingungen erfüllen.

DG3

Wichtige Konsequenz: Lösungen möglich durch geniales Raten, denn:
"educated guess"

Eine geratene Lsg. mit n unabhängigen Parametern ist die einer n -ten Ordnung!

Beispiel: $f'(x) = a \frac{f(x)}{x}$ (Dg mit $n = 1$) (1)

Lösung: $f(x) = C x^a$ (2)

\uparrow bel. Konst.

Check: $f'(x) = C \cdot a x^{a-1} = a \frac{C x^a}{x} \stackrel{(2)}{=} a \frac{f(x)}{x} = (1)$

Systematische Verfahren zur Lösung v. gew. DG

DG4

Für manche Klassen v. gew. DG gibt es systematische Lösungswege.

Trennung der Variablen:

Bsp:

(dasselbe wie 3.1)

$$f'(x) = a \frac{f(x)}{x} \quad (1)$$

$$\frac{df}{dx} = a \frac{f}{x} \quad (2)$$

"Trennung:"

f nach links, x nach rechts:

$$\frac{df}{f} = a \frac{dx}{x} \quad (3)$$

Integriere:

$$\int_{f_0}^{f_1} \frac{df}{f} = a \int_{x_0}^{x_1} \frac{dx}{x} \quad (4)$$

$$\Rightarrow \ln\left(\frac{f_1}{f_0}\right) = a \ln\left(\frac{x_1}{x_0}\right) = \ln\left(\frac{x_1}{x_0}\right)^a \quad \text{DG5} \quad (5)$$

$$\Rightarrow \frac{f_1}{f_0} = \left(\frac{x_1}{x_0}\right)^a \quad (6)$$

$$\Rightarrow f(x) = x^a \underbrace{\left(f_0 x_0^{-a}\right)}_{\text{Integrationskonst.}} \quad (7)$$

Mehr Beispiele: in der Tutorübung und auf Blatt 0.

Wichtiger Spezialfall: Lineare DG (linear-Kombination von Ableitungen)

"homogene DG":

$$\sum_{i=0}^n y_i f^{(i)}(x) = 0 \quad (\text{n+1 Terme}) \quad (8)$$

$$\begin{cases} f^{(i)}(x) = \frac{d^i f(x)}{dx^i} \\ = \partial_x^i f(x) \end{cases}$$

x-unabhängig vorgegebene Funktion

"inhomogene DG":

$$\sum_{i=0}^n y_i f^{(i)}(x) = g(x) \quad (9)$$

DG7

Satz (sehr wichtig): Für homogene lineare DG gilt

das Superpositionsprinzip: falls $f_1(x)$ und $f_2(x)$ Lösungen sind, ist $b_1 f_1(x) + b_2 f_2(x)$ auch eine Lsg.

Beweis:
(trivial)

$$\sum_i \gamma_i \partial_x^i (b_1 f_1 + b_2 f_2) = 0 \quad (1)$$

$$= b_1 \underbrace{\sum_i \gamma_i \partial_x^i f_1}_{=0 \text{ (5.8)}} + b_2 \underbrace{\sum_i \gamma_i \partial_x^i f_2}_{=0 \text{ (5.8)}} = 0 \quad (2)$$

□

Lemma: Für inhomogene lin. DG lässt sich die allgemeine Lösung konstruieren, falls die allg. Lösung der homogenen DG, sowie eine spezielle Lsg. der inhomogenen DG bekannt sind.

Allgemeine Lsg: $f(x; c_1, \dots, c_n) := f_{\text{inh}}(x) + f_{\text{hom}}(x; c_1, \dots, c_n)$ DG8

(1)

Beweis:
(trivial):

$$\sum_i \gamma_i \partial_x^i f = \underbrace{\sum_i \gamma_i \partial_x^i f_{\text{inh}}}_{(5.9)} + \underbrace{\sum_{i=0}^n \gamma_i \partial_x^i f_{\text{hom}}}_{(5.8)} = g(x) + 0 = RS \vee (5.9) \quad \square$$

Lösungsansatz für
homogene lin. DG:

$$f(x) = C e^{\lambda x} \quad (\text{Eulersche Ansatz}) \quad (3)$$

Eingesetzt in (5.8): $0 = \sum_i \gamma_i \partial_x^i C e^{\lambda x} = C \left(\sum_i (\gamma_i \lambda^i) \right) e^{\lambda x}$ (4)

⇒ (3) ist Lsg. falls "charakteristische Polynom" $p(\lambda) = \sum_{i=0}^n \gamma_i \lambda^i = 0$ "char. Gl." (5)

"Wurzeln"

Falls Gl.(5) n unterschiedliche Lsg. $\lambda_k \quad (k=1, \dots, n)$ besitzt, ist

die allg. Lsg. von (5.8): $f(x; c_1, \dots, c_n) = \sum_{k=1}^n c_k e^{\lambda_k x}$ (6)

(lin. Unabhängigkeit der c_k ist trivial für λ_k alle unterschiedlich)

Bemerkung: Falls einige λ_k gleich sind, ("Entartung"), ist Sonderbehandlung nötig (hier nicht diskutiert) | DG9

Z.B.: wenn zwei gleiche λ 's gibt: $\lambda_1 = \lambda_2 \neq \lambda_3$
 " " " "

Dann: $f(x) = (a+xb)e^{\lambda_1 x} + e^{\lambda_3 x}$
~~+ $c_2 e^{\lambda_2 x}$~~

Polynom: $(a_0 + a_1 x + \dots + a_{p-1} x^{p-1})$

Bemerkung: Die Wurzeln λ_i können komplex sein.

Wir suchen aber oft nur reelle Lsg. Diese können als Real- und Imaginärteil der allg. Lösung (6) konstruiert werden.

Verallgemeinerung: System v. (mehreren) DGLgleichungen für (mehrere) Funktionen:

Z.B.

$$f'_1(x) = f_1(x) + f_2(x) \quad (1)$$

$$f'_2(x) = f_1(x) \cdot f_2(x)$$

Wichtig: Eine DG n-ter Ordnung lässt sich als System v. | DG10
n DG-ungen 1-ter Ordnung schreiben.

Beispiel:

$$f''(x) + a(f'(x))^2 + b f(x) = cx \quad (1)$$

Ordnung 2:

Definiere: $g_2(x) := f'(x) \stackrel{\text{def}}{=} \Rightarrow g'_2 = f'' \quad (2)$

$$g_1(x) := f(x) \quad (3)$$

(3)':

$$g'_1 = g_2 \quad (2)$$

(1) :

$$g'_2 + a g_2^2 + b g_1 = cx$$

} 2 DG 1-ter Ordnung (4)