

VARIATIONS PRINZIPIEN

15 - 06.06.07

L55

Ziel:

Herleitung v. (LZ) aus einem Variationsprinzip (VP),
das sog. "Hamiltonsche VP". (siehe S. 67)

Mathematisches Rüstzeug: "Variationsrechnung"

Variation ohne Nebenbedingungen (Fließbach, Kap. 12)

Allgemeine
Problemstellung

$F(y, y', x)$ sei eine gegebene Funktion v. y, y', x

$y = y(x)$ sei eine Funktion v. x , mit

$$y' = y'(x) = \frac{dy(x)}{dx}$$

Ein "Funktional" $J[y]$
[angedeutet durch
eckige Klammern]
bildet Funktion $y(x)$
auf Zahl ab.

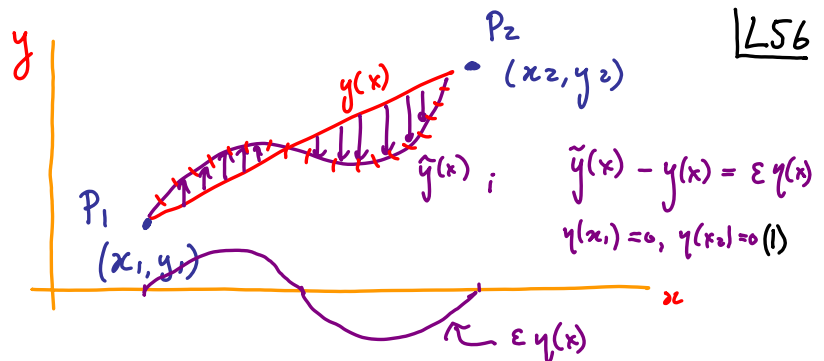
Welche Funktion $y(x)$ macht das Funktional

$$J = J[y] = \int_{x_1}^{x_2} F(y(x), y'(x), x) \quad (1)$$

extremal, unter Randbedingungen $y(x_1) = y_1$? $y(x_2) = y_2$? (2)

Konkretes Beispiel (Teil 1):

$$ds = \sqrt{dx^2 + dy^2}$$



L56

Frage:

Welche Funktion $y(x)$ minimiert die Bogenlänge zwischen P_1 und P_2 ?

"Geratene" Antwort:

$$y(x) = ax + b = \left(\frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} \right) (x - x_1) + y_1$$

Variationsrechnung ist ein systematisches Verfahren, solche Fragen zu beantworten!

Bestimmung des

"Abstands-
Funktionals":

$$J = J[y] = \int_{P_1}^{P_2} ds = \int_{x_1}^{x_2} \sqrt{dx^2 + dy^2} \quad (2)$$

$$= \int_{x_1}^{x_2} \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx} \right)^2} dx = \int_{x_1}^{x_2} \sqrt{1 + (y')^2} dx \quad (3)$$

Ende v. Beispiel (Teil 1)

Strategie zur Findung der Extremalfunkt: "Variationsprinzip"

L57

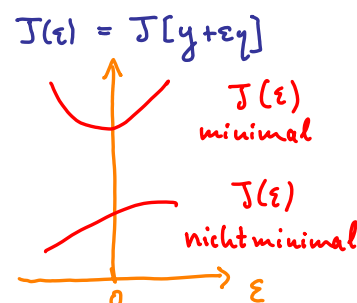
Gesuchte Fkt. sei $y(x)$
 Vergleichsfkt. sei $y(x) + \underbrace{\varepsilon \eta(x)}_{\substack{\text{infinitesimal} \\ \text{beliebig}}}$ (1)

mit Randbedingung: $y(x_1) = y(x_2) = 0$ (2)
 weil $y(x_1), y(x_2) = \text{fest vorgegeben}$

Extremalbedingung: $J(\varepsilon) = J[y + \varepsilon \eta]$ sei extremal bei $\varepsilon = 0$ (3)

Mathematisch
formalisiert:

$$\left. \frac{dJ[y + \varepsilon \eta]}{d\varepsilon} \right|_{\varepsilon=0} = 0 \quad (4)$$



Konsequenzen v. (57.4)

Taylor-Entwicklung
in ε um $\varepsilon=0$:

$$F = F(y_0 + \Delta y) = F(y_0) + \left(\frac{\partial F}{\partial y} \right) \Delta y + \dots$$

(57.4) \Rightarrow

Partielle Integration
von $F_y \eta'(x)$ -Term:

$$\int_1^2 f g' = [f g]_1^2 - \int_1^2 f' g$$

(4) muss für beliebige
 $\eta(x)$ gelten: \Rightarrow

$$J[y + \varepsilon \eta] = \int_{x_1}^{x_2} dx F(y + \varepsilon \eta, y' + \varepsilon \eta', x) \quad (1)$$

↓ ("normale Taylor-Entwicklung in ε Var.")

$$= \int_{x_1}^{x_2} dx \left\{ F(y, y', x) + \underbrace{\frac{\partial F(y, y', x)}{\partial y}}_{\equiv F_y} \varepsilon \eta(x) + \underbrace{\frac{\partial F(y, y', x)}{\partial y'}}_{\equiv F_{y'}} \varepsilon \eta'(x) \right\} + O(\varepsilon^2) \quad (2)$$

$$0 = \left. \frac{dJ[y + \varepsilon \eta]}{d\varepsilon} \right|_{\varepsilon=0} = \int_{x_1}^{x_2} dx \left\{ F_y \eta(x) + F_{y'} \eta'(x) \right\} + O(\varepsilon) \quad (3)$$

$$0 = \int_{x_1}^{x_2} dx \left[\left\{ F_y - \frac{d}{dx} F_{y'} \right\} \eta(x) \right] + \underbrace{F_{y'} \eta(x)}_{\substack{\text{part. Int.} \\ f \cdot g}} \Big|_{x_1}^{x_2} \quad (4)$$

$$0 = \int_{x_1}^{x_2} dx g(x) \eta(x) \quad f' \cdot \eta(x) \Rightarrow g(x) = 0 \quad \underbrace{f \cdot g}_{=0} \quad (57.2)$$

$$F_y - \frac{d}{dx} F_{y'} = 0 \quad (5)$$

Mathematischer Einschluss:

$$J[y + \varepsilon \eta] = \int_{x_1}^{x_2} F(y + \varepsilon \eta, y' + \varepsilon \eta', x) \, dx \quad (1)$$

? ↓ "normale Taylor-Entwicklung in ε "

$$= \int_{x_1}^{x_2} \left\{ F(y, y', x) + \underbrace{\frac{\partial F(y, y', x)}{\partial y} \varepsilon \eta(x)} + \frac{\partial F(y, y', x)}{\partial y'} \varepsilon \eta'(x) \right\} dx$$

Zwischenrechnung: $F(u, w, x)$ sei Funktion v. drei Variablen

Betrachte: $F(u + \Delta u, w + \Delta w, x)$,

Taylor-Entw. in erstem und zweitem Argument, um u (in Potenzen v. Δu) und um w (in Potenzen v. Δw)

$$F(u, u, x) + \left. \frac{\partial F(u, w, x)}{\partial u} \right|_{\Delta u} \Delta u + \left. \frac{\partial F(u, w, x)}{\partial w} \right|_{\Delta w} \Delta w + O(\Delta u^2, \Delta w^2, \Delta u \Delta w)$$

Taylor-Entwicklung allg.:

$$\begin{aligned} F(u, w) &= F(0, 0) + \left(\left. \frac{\partial F(u, w)}{\partial u} \right|_{u=0, w=0} \right) \Delta u + \left(\left. \frac{\partial F(u, w)}{\partial w} \right|_{u=0, w=0} \right) \Delta w \\ &+ \frac{1}{2} \left. \frac{\partial^2 F(u, w)}{\partial u^2} \right|_{u=0, w=0} (\Delta u)^2 + \frac{1}{2} \left. \frac{\partial^2 F(u, w)}{\partial w^2} \right|_{u=0, w=0} (\Delta w)^2 \\ &+ \left. \frac{\partial^2 F(u, w)}{\partial u \partial w} \right|_{u=0, w=0} \Delta u \Delta w + \dots \end{aligned}$$

Plausibilitätsargument:

Potenzreihenansatz:

Ansatz:

$$\begin{aligned} F(u, \omega) &= F_{00} + F_{10} u + F_{01} \omega + F_{20} u^2 \\ &\quad + F_{02} \omega^2 + F_{11} u \omega + \dots \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{n'=0}^{\infty} F_{nn'} u^n \omega^{n'} \end{aligned}$$

$$\left. \frac{\partial F}{\partial u} \right|_{\substack{u=0 \\ \omega=0}} = F_{10}, \quad \left. \frac{\partial F}{\partial \omega} \right|_{\substack{u=0 \\ \omega=0}} = F_{01}$$

$$\left. \frac{\partial^2 F}{\partial u \partial \omega} \right|_{\substack{u=0 \\ \omega=0}} = F_{11}$$

Ende Mathematischer Einschluss.

Mathematischer Einschluss: Partielle Integration

L58a

Betrachte:

$$I = \int_{x_1}^{x_2} f(x) g'(x) dx$$

kann wie folgt
umgeformt werden

$$= \int_{x_1}^{x_2} \left\{ \frac{d}{dx} [f(x) g(x)] - f'(x) g(x) \right\} dx$$

$$= \left[f(x) g(x) \right]_{x_1}^{x_2} - \int_{x_1}^{x_2} f'(x) g(x) dx$$

Dies ist nützlich, falls $f'(x) g(x)$ leichter zu integrieren ist als $f(x) g'(x)$.

Beispiel:

$$f(x) = x$$

$$g'(x) = e^{-x}$$

$$g(x) = -e^{-x}$$

$$f'(x) = 1$$

$$\begin{aligned} I &= \int_0^{\infty} \underbrace{x}_{f(x)} \underbrace{e^{-x}}_{g'(x)} dx = \int_0^{\infty} \left\{ \frac{d}{dx} \left[\underbrace{x}_{f(x)} \underbrace{(-e^{-x})}_{g(x)} \right] - \underbrace{1}_{f'(x)} \underbrace{(-e^{-x})}_{g(x)} \right\} dx \\ &= \left[\cancel{x(-e^{-x})} \right]_0^{\infty} \overset{=0}{=} + \int_0^{\infty} (+e^{-x}) dx = [-e^{-x}]_0^{\infty} = 1 \end{aligned}$$

(58.5) explizit:

"Euler-Lagrange-Gl. (ELG)
der Variationsrechnung":
[Gl. für die gesuchte
Funktion $y(x)$]

$$F_y - \frac{d}{dx} F_{y'} = 0$$

umschreiben
mittels Def. von
(58.2) für $F_y, F_{y'}$.

L59

$$\frac{d}{dx} \frac{\partial F(y, y', x)}{\partial y'} = \frac{\partial F(y, y', x)}{\partial y} \quad (1)$$

Beispiel: (Teil 2)
minimale Bogenlänge?

$$F(y, y', x) \stackrel{(56.3)}{=} \sqrt{1 + y'^2} \quad (2)$$

ELG: (1):

$$\frac{d}{dx} \left(\frac{1}{2} \frac{2y'}{\sqrt{1 + y'^2}} \right) = 0 \quad (3)$$

"Integration":

$$\frac{dy}{dx} = y'(x) = \text{konst.} = x\text{-unabhängig} \quad (4)$$

$$\Rightarrow y(x) = ax + b = \text{Gerade} \checkmark \quad \text{😊}$$

Zusammenfassung der Herleitung in Kurznotation:

L60

$$\delta J = J[y + \delta y] - J[y] \quad (1)$$

$$\delta y \rightarrow 0: \stackrel{(58.3)}{=} \int_{x_1}^{x_2} dx \{ F_y \delta y + F_{y'} \delta y' \} \quad (2)$$

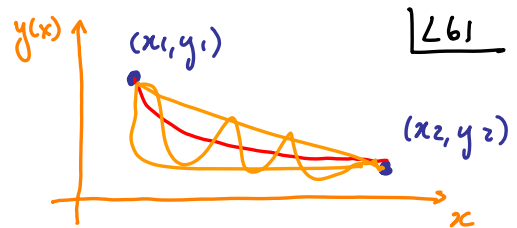
$$\stackrel{(58.4)}{=} \int_{x_1}^{x_2} dx (F_y - \frac{d}{dx} F_{y'}) \delta y \quad \begin{matrix} \text{Randterm} \\ + 0 \end{matrix} \quad (3)$$

↑ beliebig

$$\delta J = 0 \Leftrightarrow \stackrel{(58.5)}{\frac{d}{dx} F_{y'} = F_y} \quad (4)$$

Beispiel: Schnellster Fallweg?
 "Problem der Brachistochrone", (Bernoulli)

["brachistos" = kürzeste, "chronos" = Zeit]



Für welche Form der "Rutschbahn" $y(x)$ ist Rutschzeit minimal?

Für Animation des rollenden Teilchens, siehe: <http://home.ural.ru/~iagsoft/BrachJ2.html>

Historie: <http://www-groups.dcs.st-and.ac.uk/~history/HistTopics/Brachistochrone.html>
 Excerpt from an article by: J J O'Connor and E F Robertson

The brachistochrone problem was posed by Johann Bernoulli in Acta Eruditorum in June 1696:

"I, Johann Bernoulli, address the most brilliant mathematicians in the world. Nothing is more attractive to intelligent people than an honest, challenging problem, whose possible solution will bestow fame and remain as a lasting monument. Following the example set by Pascal, Fermat, etc., I hope to gain the gratitude of the whole scientific community by placing before the finest mathematicians of our time a problem which will test their methods and the strength of their intellect. If someone communicates to me the solution of the proposed problem, I shall publicly declare him worthy of praise."

The problem he posed was the following:-

"Given two points A and B in a vertical plane, what is the curve traced out by a point acted on only by gravity, which starts at A and reaches B in the shortest time."

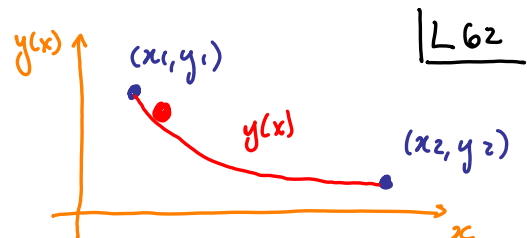
Now Johann Bernoulli and Leibniz deliberately tempted Newton with this problem. It is not surprising, given the dispute over the calculus, that Johann Bernoulli had included these words in his challenge:-

"...there are fewer who are likely to solve our excellent problems, aye, fewer even among the very mathematicians who boast that [they]... have wonderfully extended its bounds by means of the golden theorems which (they thought) were known to no one, but which in fact had long previously been published by others."

According to Newton's biographer Conduitt, he solved the problem in an evening after returning home from the Royal Mint. Newton:-

"... in the midst of the hurry of the great recoinage, did not come home till four (in the afternoon) from the Tower very much tired, but did not sleep till he had solved it, which was by four in the morning."

Für welche Form der "Rutschbahn" $y(x)$
 ist Rutschzeit minimal?



Bestimmung des "Rutschdauer-" Funktional:

$$t_{21} = \int_1^2 dt = \int_1^2 \frac{ds}{v} \quad \begin{array}{l} \text{Bogenlänge} \\ \text{momentane Geschw.} \end{array} \quad (1)$$

$$\text{wobei: } ds = dx \sqrt{1 + y'^2} \quad (2)$$

$$\text{Energie-Erhaltung: } \frac{1}{2} m v^2 + m g (y - y_1) = 0 \Rightarrow v = \sqrt{2g(y_1 - y)} \quad (3)$$

(3), (2) in (1):

$$t_{21} = J[y] = \int_{x_1}^{x_2} dx \frac{\sqrt{1 + (y'(x))^2}}{\sqrt{2g(y_1 - y(x))}} \quad \begin{array}{l} \text{(2)} \\ \text{(3)} \end{array} \quad \equiv F(y, y') \quad (4)$$

ELG:

konkret für (62.4),

$$F(y, y', x) = \frac{\sqrt{1 + (y'(x))^2}}{\sqrt{zg(y_1 - y)}}$$

$$\frac{d}{dx} \frac{\partial F}{\partial y'} = \frac{\partial F}{\partial y}$$

(1) L 63

(2)

$$\frac{d}{dx} \left[\frac{1}{[zg(y_1 - y)]^{1/2}} \frac{+ 1/2 \cdot 2y'}{[1 + y'^2]^{1/2}} \right] = [1 + y'^2]^{1/2} \frac{(-1/2)(-2y)}{[zg(y_1 - y)]^{3/2}}$$

für $y(x)$

Diese Differentialgleichung bestimmt die Form der gesuchten Kurve $y(x)$.

Ihre Lösung sei vollständigshalber (ohne Herleitung) erwähnt:

Integration liefert:

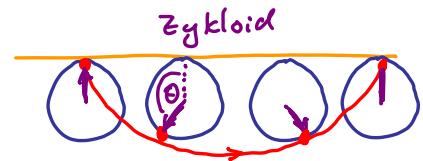
$$\left[1 + \left(\frac{dy}{dx} \right)^2 \right] y = k^2$$

$$k = k(y_1, x_1, y_1, x_2, y_2)$$

Parametrische Lösung:
(= Cycloid)

$$x = \frac{1}{2} k^2 (\theta - \sin \theta)$$

$$y = -\frac{1}{2} k^2 (1 - \cos \theta)$$



Für eine Herleitung, siehe:

<http://mathworld.wolfram.com/BrachistochroneProblem.html>

Für Animation einer Zykloide, siehe:

<http://www.ies.co.jp/math/java/calc/cycloid/cycloid.html>

Verallgemeinerung:

Funktional v.
mehreren Fkt.
 $y_1(x), \dots, y_N(x)$

Gesucht:

$$J = J[y_1, \dots, y_N] = \int_{x_1}^{x_2} F(y_1, \dots, y_N; y'_1, \dots, y'_N; x) \quad (1) \quad \text{L 64}$$

$$\text{Randbedingung: } y_i(x_1) = y_{i1}, \quad y_i(x_2) = y_{i2} \quad i = 1, \dots, N \quad (2)$$

$y_i(x)$, für die $J[y_1, \dots, y_N]$ extremal ist.

Vergleichsfkt:

$$y_i(x) + \varepsilon_i y_i(x) \quad (\text{unabhängige Variationsparameter})$$

Extremalbedingung:

$$J[y_i + \varepsilon_i y_i] \text{ sei minimal bei } \varepsilon_i = 0$$

$$\left. \frac{dJ[y_i + \varepsilon_i y_i]}{d\varepsilon_i} \right|_{\varepsilon_i = 0} = 0 \quad \forall i = 1, \dots, N \quad (3)$$

(denn ε_i sind unabhängig)

N mal dasselbe wie
vorhin: \Rightarrow

$$\frac{d}{dx} \frac{\partial F(y_1, \dots, y_N; y'_1, \dots, y'_N; x)}{\partial y'_i} = \frac{\partial F}{\partial y_i} \quad \forall i = 1, \dots, N \quad (4)$$

Weitere Verallgemeinerung:
(zur Kenntnisnahme)

N Fkt. $y_i(x_\nu) := y_i(x_1, \dots, x_R)$, $\forall i=1, \dots, N$ L65
jeweils als Fkt. v. R Variablen, x_ν , $\nu=1, \dots, R$ (1)

Funktional:

$$J[y_i] := J[y_1, \dots, y_N] = \int_{\substack{B \subset \mathbb{R}^R \\ \nu=1, \dots, R}} dx_1 \dots dx_R F[y_i, \underbrace{\frac{\partial y_i}{\partial x_\nu}}_{\equiv \partial_\nu y_i}, x_\nu] \quad (2)$$

Randbedingungen:

Alle $y_i(x_\nu)$ seien auf Rand von B fest vorgegeben

Gesucht:

Funktionen $y_i(x_\nu)$, für die $J[y_i]$ extremal ist

Vergleichsfunktion:

$$y_i(x_1, \dots, x_R) + \varepsilon_i \eta_i(x_1, \dots, x_R) \quad (3)$$

unabhängige
Variationsfunktionen
jeweils abhängig v.
 R Parametern x_ν

mit Ableitungen:

$$\partial_\nu y_i + \varepsilon_i \partial_\nu \eta_i$$

Extremalbedingung:
[wie (6.1.4)]

$$0 = \frac{dJ[y_i + \varepsilon_i \eta_i]}{d\varepsilon_i} \Big|_{\varepsilon_i=0} \quad \text{L66}$$

$\frac{\partial F}{\partial y_i} \eta_i$
 \downarrow versch.

ε_i sind alle unabhängig:

$$0 = \int_B dx_1 \dots dx_R \left\{ \frac{\partial F}{\partial y_i} \eta_i + \sum_{\nu=1}^R \frac{\partial F}{\partial (\partial_\nu y_i)} \partial_\nu \eta_i \right\}$$

η_i beliebig: \Rightarrow

$$0 = \int_B dx_1 \dots dx_R \left[\frac{\partial F}{\partial y_i} - \sum_{\nu=1}^R \left(\frac{d}{dx_\nu} \frac{\partial F}{\partial (\partial_\nu y_i)} \right) \right] \eta_i + \text{Randterme} \quad \forall i=1, \dots, N$$

N - EL-Gleichungen:

$$\sum_{\nu=1}^R \frac{d}{dx_\nu} \frac{\partial F}{\partial (\partial_\nu y_i)} = \frac{\partial F}{\partial y_i}, \quad \forall i=1, \dots, N \quad (6.3.2)$$

Weitere mögliche Verallg.:

- (i) Höhere Ableitungen, z.B. $F(y, y', y'', y''') \dots$
- (ii) keine Randbedingungen vorgeben ...
- (iii) Variation mit Nebenbedingungen ...

Hamiltonsches Prinzip der kleinsten (extremalen) Wirkung

| L67

Def: "Wirkung"

$$S = S[q] = \int_{t_1}^{t_2} L(q, \dot{q}, t) dt$$

(Fließbach, 14)

(1)

Das Funktional $S[q]$ wird die "Wirkung" der Bahnkurve $q(t)$ genannt.

$(\dot{q}_1, \dots, \dot{q}_f)$ geschw.
 (q_1, \dots, q_f) Koordinaten

↑
"action" : Einheiten: Energie \times Sekunde

Hamiltonsches Prinzip (HP):

Dynamische Evolution $q(t)$ des Systems zwischen $q(t_1) = q_1$ und $q(t_2) = q_2$ erfolgt so, dass die

Wirkung extremal wird, $\delta S[q] = 0$

(2)

unter Variation der Bahnkurve $q(t)$,

mit Randbedingung $\delta q(t_1) = 0$, $\delta q(t_2) = 0$

(3)

Beweis:

| L68

Identifiziere: $F \leftrightarrow L$, $y_i \leftrightarrow q_i$, $x \leftrightarrow t$
 $y'_i \leftrightarrow \dot{q}_i$

(1)

ELG (b.l.u)

$$\frac{d}{dx} \frac{\partial F}{\partial y'_i} = \frac{\partial F}{\partial y_i}$$

$$\delta S[q] = 0 \Leftrightarrow \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} = \frac{\partial L}{\partial q_i}, \quad \forall i=1, \dots, f$$

(2)

ELG für Hamiltonsches Prinzip liefern Lg2!!

f Diff-gl. 2. Ordnung $\Rightarrow 2f$ Integrationskonst.

entweder: q_1, \dots, q_f und $\dot{q}_1, \dots, \dot{q}_f$, bei $t = t_1$

oder: q_1, \dots, q_f bei $t = t_1$ und $t = t_2$

Quantenmechanik à la Feynman

U69

Freies Teilchen:

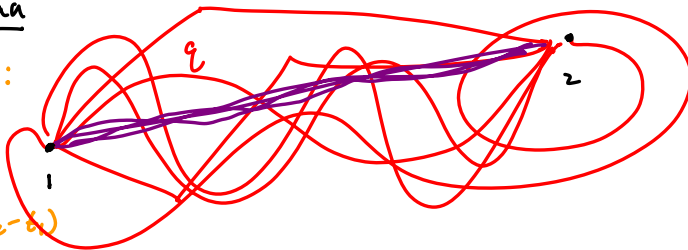
$$\int_{t_1}^{t_2} \frac{1}{2} m \dot{x}^2(t) dt$$

$$= \frac{1}{2} m v^2 \int_{t_1}^{t_2} dt = \frac{1}{2} m v^2 (t_2 - t_1)$$

klassischer Weg:

$$x = vt$$

$$\dot{x} = v$$



Wahrscheinlichkeit, von P_1 nach P_2 in Zeit $t = t_2 - t_1$ zu gelangen, ist:

$$W_{1 \rightarrow 2}$$

$$\left| \sum_{\text{alle Wege zwischen } 1 \rightarrow 2} e^{i S[q]/\hbar} \right|^2$$

$$\hbar = \frac{h}{2\pi}$$

$A(q)$

Für die meisten Wege mitteln sich die Phasen weg.

Ausser für die Wege für die $\delta S = 0$.

Bündel um den klassischen Weg

\Rightarrow Hamiltonsche Prinzip !!

