

Jede einparametrige Schar von Transformationen, unter denen die Wirkung invariant ist, führt zu einer Erhaltungsgröße!

Zur Erinnerung:

Falls Lagrange-Funktion nicht explizit von Koordinate

q_k abhängt (zyklisch), ist generalisierter Impuls erhalten:

$$\frac{\partial L}{\partial q_k} \stackrel{(Lg2)}{=} \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_k} \Rightarrow \quad (1)$$

Alternative Formulierung:

Betrachte Koord. transf:

(2a)

$$q_k \rightarrow$$

(2a)

$$\dot{q}_k \rightarrow$$

(2b)

Def. transformierte

Lagrange-Funktion:

(da q zyklisch ist)

$$L'(q', \dot{q}', t, \varepsilon) := \quad (3)$$

(2)

$$= \quad (4)$$

Fazit:

Lagrange-Fa. ist "invariant" unter (1) \Rightarrow Erhaltungsgröße (1)

Frage:

Gibt es einen allgemeinen Zusammenhang zwischen Transf., die Lagrange-Fn. invariant lassen, und Erhaltungsgrößen?

L81

Satz: Noethersches Theorem

Gegeben sei eine ein-eindeutige Koordinatentransformation,

$$q_k = \quad k = 1, \dots, f \quad (1)$$

$$q'_k = \quad k = 1, \dots, f \quad (2)$$

in einem kontinuierlich veränderlichen, differenzierbaren Parameter

Für sei diese Transformation die Identität. Wenn die Lagrange-Fn. unter dieser Transf. invariant ist, gibt es eine Erhaltungsgröße (Integral der Bewegung):

(3)

Beispiel: Rotation um
z-Achse für:

$$L = \frac{m}{2} (\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2)$$

L82
(1)

hängt nur vom Abstand zur z-Achse ab

i) Zugang über
kartesische Koord:

$$x' =$$

$$x =$$

(2a)

$$y' =$$

$$y =$$

(2b)

$$z' =$$

$$z =$$

Def. transformiert
Lagrange-Funktion:

$$L'(q', \dot{q}'; t, \varepsilon) := L(q(q', \varepsilon), \dot{q}(\dot{q}', \varepsilon), t) \quad (3)$$

$$= \frac{m}{2} \left[(\dot{x}' \cos \varepsilon + \dot{y}' \sin \varepsilon)^2 + (-\dot{x}' \sin \varepsilon + \dot{y}' \cos \varepsilon)^2 + \dot{z}'^2 \right] \\ - V((x' \cos \varepsilon + y' \sin \varepsilon)^2 + (-x' \sin \varepsilon + y' \cos \varepsilon)^2, z')$$

$$= \quad (4)$$

Fazit: $L'(q', \dot{q}'; t, \varepsilon) =$ (5)

Erhaltungsgröße:

$$I(q, \dot{q}) \stackrel{(80.3)}{=} \sum_{k=1}^q \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_k} \left. \frac{\partial q_k(q', \dot{q}', t, \varepsilon)}{\partial \varepsilon} \right|_{\varepsilon=0} \quad (6)$$

L83
(1)

$$\left. \frac{\partial x(q', \varepsilon)}{\partial \varepsilon} \right|_{\varepsilon=0} = \quad (2)$$

$$\left. \frac{\partial y(q', \varepsilon)}{\partial \varepsilon} \right|_{\varepsilon=0} = \quad (3)$$

$$I = \quad (4)$$

ii) Zugang über
Zylinder-Koord:

$$x = \rho \cos \varphi, \quad y = \rho \sin \varphi, \quad z = z \quad (5)$$

$$L =$$

(6)

Generalisierter Impuls: $\text{const} = \frac{\partial L}{\partial \dot{\varphi}} =$ (7)

oder: Invarianz unter

$$\varphi' = \varphi + \varepsilon:$$

$$I =$$

(8)

Beweis des Noetherschen Satzes:

Def. transformierte
Lagrange-Funktion:

verallg. von (80.3)

L 84

$$L'(q', \dot{q}'; t, \varepsilon) := \quad (1)$$

Beachte:

$$\frac{d L'}{d \varepsilon} = \quad (2)$$

$$= \quad (3)$$

Invarianz der
Lagrange-fn bedeutet:

$$L'(q', \dot{q}'; t, \varepsilon) = L(q', \dot{q}'; t) \quad (4)$$

$\varepsilon = 0$ nicht
zwingend nötig, aber
es vereinfacht die Analyse

$\xrightarrow{(4)}$

$$\frac{\partial L'}{\partial \varepsilon}$$

$\xrightarrow{(3)}$

$$\sum_{k=1}^f \frac{\partial L}{\partial q_k} \frac{\partial q_k(q', \dot{q}', t, \varepsilon)}{\partial \varepsilon} =$$

(5)

Erweitertes Noether-Theorem:

Wenn sich die Lagrange-Fn. unter der Koord. Transf. um eine Eichtr. verändert,

L 85

$$L'(q', \dot{q}'; t, \varepsilon) = L(q', \dot{q}'; t) + \frac{d}{dt} M(q'; t, \varepsilon), \quad (1)$$

lautet die Erhaltungsgröße:

$$I(q, \dot{q}) = \sum_{k=1}^f \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_k} \left. \frac{\partial q_k(q', \dot{q}', t, \varepsilon)}{\partial \varepsilon} \right|_{\varepsilon=0} \quad (2)$$

Beweis: analog zum vorigen Beweis:

$$(1): \quad L'(q', \dot{q}'; t, \varepsilon) - \frac{d}{dt} M(q'; t, \varepsilon) \stackrel{(1)}{=} L(q', \dot{q}'; t) \quad (3)$$

$$\frac{d}{dt} \sum_{k=1}^f \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_k} \left. \frac{\partial q_k(q', \dot{q}', t, \varepsilon)}{\partial \varepsilon} \right. \quad (4)$$

\Rightarrow

□.

(5)

Beispiel: Freier Fall im Schwerfeld: $L(z, \dot{z}) = \frac{m}{2} \dot{z}^2 - mgz$ (1) L86

Betrachte Galileo-Transf.: $z' =$, $z =$ (2)

Def. transformierte Lagrange-Funktion: $L'(z', \dot{z}'; t, \varepsilon) =$ (3)

$$= \frac{m}{2} \dot{z}'^2 - mgz' - \varepsilon m \dot{z}' + \frac{m}{2} \varepsilon^2 + mg\varepsilon t \quad (4)$$

$$= \quad \quad \quad (5)$$

Erhaltungsgröße: $I(z, \dot{z}) = \frac{\partial L}{\partial \dot{z}} \frac{\partial (z, \dot{z})}{\partial \varepsilon} \Big|_{\varepsilon=0} - \frac{\partial M(z, t, \varepsilon)}{\partial \varepsilon} \Big|_{\varepsilon=0}$ (6)

$$= \quad \quad \quad (7)$$

(7) ist konst., denn:

$$z(t) = -\frac{1}{2}gt^2 + vt + z_0: \quad = \quad (8)$$

In diesem Fall ist die erhaltene Größe

Bemerkungen:

L87

1) Lagrange-Mechanik: kont. Symmetrie liefert Erhaltungsgröße; aber Umkehrung erst in der Hamiltonschen Mechanik gültig

2) I ist im Prinzip Funkt. von x, y, z aber ε -Abhängigkeit bringt keine neue Information. Deswegen immer nur Betrachtung von x, y, z . Deshalb reicht tatsächlich schon Invarianz unter infinitesimal Transf. wobei Terme ε vernachlässigt werden.

Im Beispiel von (82.2): $x' =$ $x =$ (1)

$$y' = \quad \quad \quad y =$$

$$z' = \quad \quad \quad z =$$

$$L'(q', \dot{q}'; t, \varepsilon) := L(q(q', \varepsilon), \dot{q}(\dot{q}', \dot{q}, \varepsilon)) \quad (2)$$

 $+ O(\varepsilon^2)$

$$= \frac{m}{2} [(\dot{x}' + \dot{y}'\varepsilon)^2 + (\dot{y}' - \dot{x}'\varepsilon)^2 + \dot{z}'^2] - V((x'+y'\varepsilon)^2 + (y'-x'\varepsilon)^2, z')$$

$$= \frac{m}{2} [\dot{x}'^2 + \dot{y}'^2 + \dot{z}'^2] - V(x'^2 + y'^2, z') + O(\varepsilon^2)$$

$$= L(q', \dot{q}') + O(\varepsilon^2) \quad (3)$$

deswegen ist Noether-Theorem anwendbar mit Erhaltungsgröße:

L88

$$I = \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} \frac{\partial x(x', y'; \varepsilon)}{\partial \varepsilon} \Big|_{\varepsilon=0} + \frac{\partial L}{\partial \dot{y}} \frac{\partial y(x', y'; \varepsilon)}{\partial \varepsilon} \Big|_{\varepsilon=0} \quad (1)$$

$$= \quad \quad \quad (2)$$

- 3) Das Noether-Theorem gilt nicht für Transf, die nicht von einem kontinuierlichen Parameter abhängen. Beispiel Koordinatenspiegelung: (3)

Bisher war Zeitabhängigkeit ausgeklammert.

Satz: Lagrange-Fn. sei unter Zeittransl. invariant: $L(q, \dot{q}; t) = L(q, \dot{q};)$ (4)

Dann ist $I =$ eine Erhaltungsgröße. (5)

(Bemerkung: für skleronome Zwangsbedingungen wird I später zur Hamiltonfn.)

Beweis: $\frac{d}{dt} L =$ (6)

.

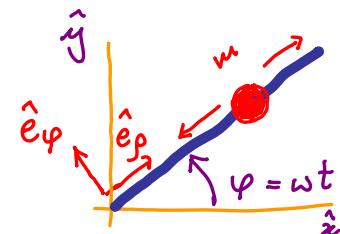
(7)

Für zeitunabhängige Potenziale aber rheonome (zeitabhängige) Zwangsbed., liefert L89 obiger Satz eine Erhaltungsgröße, die aber nicht als Energie zu interpretieren ist:

Beispiel: Perle auf rotierndem Stab Vorlesung 10, Seite L22):

$$x = \rho \cos \omega t, \quad y = \rho \sin \omega t$$

$$L = T = \frac{m}{2} (\dot{\rho}^2 + \rho^2 \omega^2)$$



$$I = \frac{\partial L}{\partial \dot{\rho}} \dot{\rho} + \frac{\partial L}{\partial \dot{\phi}} \dot{\phi} - L = m \dot{\rho}^2 - \frac{m}{2} (\dot{\rho}^2 + \rho^2 \omega^2)$$

$$= \frac{m}{2} (\dot{\rho}^2 - \rho^2 \omega^2)$$

Check ob das stimmt: Lösung d. Bewegungsgl.: $\rho(t) = \rho_1 e^{-\omega t} + \rho_2 e^{\omega t}$. (L24.4)

$$I = \frac{m}{2} [\omega^2 (-\rho_1 e^{-\omega t} + \rho_2 e^{\omega t})^2 - \omega^2 (\rho_1 e^{-\omega t} + \rho_2 e^{\omega t})]$$

$$=$$

Energie kann hier keine Erhaltungsgröße sein, da Zwangskraft arbeit verrichtet!