

Mathematischer Exkurs : Differentialgleichungen (DG)

17.4.08

DG1

$$f' = \frac{df}{dx} = \partial_x f$$

Grundverständnis für DG wichtig für Kl. Mechanik (u.v.a. ...)

Bsp. f. gewöhnliche DG: $f''(x) + a(f'(x))^2 + b f(x) = c x$ (1)

Höchste Ableitung: = "Ordnung" d. DG (2)

Beachte: Abl. nach nur einer Variablen. Ansonsten wäre es eine

"partielle DG" (mehrere Variablen): $(\partial_x^2 + \partial_y^2 + \partial_z^2) f(x, y, z) = 0$ (3)

Gesucht: Lsg. der DG für best. Anfangsbedingungen.

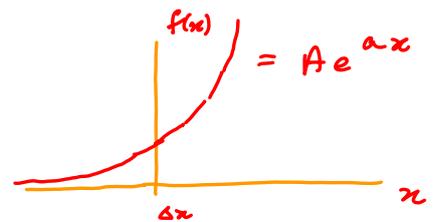
$$\begin{aligned} f(x_0) &= a_0 \\ f'(x_0) &= a_1 \\ f^{(n-1)}(x_0) &= a_{n-1} \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \\ \\ \end{array} \right\} \text{konstanten} \quad (4)$$

Qualitativ: DG macht Aussage über Verhältnis einer Funktion zu ihren Ableitungen.

DG2

Beispiel 1:
($a > 0$)

$$f'(x) = a f(x)$$

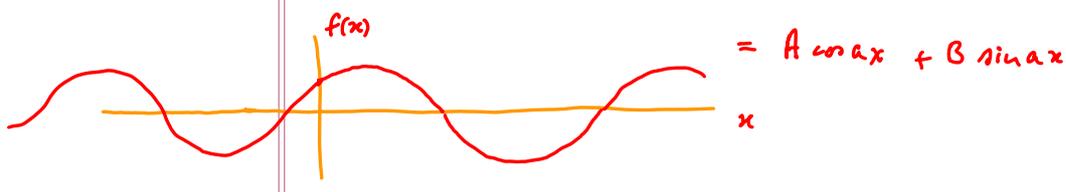


⇒ je größer Funktion, je größer Abl.
kleiner kleiner "

Beispiel 2:

$$f''(x) = -a f(x) \quad (a > 0)$$

(2.-Abl.) = (Krümmung) hat immer anderes Vorzeichen als $f(x)$



Fundamentaler Satz über Lsg:

DG2

Die allg. Lsg. einer DG n-ter Ordnung hängt von n unabh. Parametern ab.

Was bedeutet "unabhängige Parameter"?

Beispiel: sei $f(x; c_1, c_2, c_3) = \frac{e^{x(c_1+c_2)}}{c_1+c_2} + c_3$ (1)

dann $= \tilde{f}(x, p_1, p_2) = \frac{e^{x p_1}}{p_1} + p_2$, mit $p_1 = c_1+c_2, p_2 = c_3$ (2)

\Rightarrow c_1 und c_2 sind nicht unabhängig

Allgemein: "unabhängige Parameter" bedeutet:

es existieren keine Funktionen $p_i(c_1, \dots, c_n)$, $i=1, \dots, n-1$ so dass

$$f(x; \underbrace{c_1, \dots, c_n}_n) = \tilde{f}(x; \underbrace{p_1(c_1, \dots, c_n), p_2(\dots), \dots, p_{n-1}(\dots)}_{n-1 \text{ Konstanten}}) \quad (3)$$

↙ Lsg. der DG

Unabhängigkeit ist i.d.R. offensichtlich ohne Beweis.

Mit d. allg. Lsg. lassen sich durch geeignete Wahl v. c_1, \dots, c_n beliebige Anfangsbedingungen erfüllen.

DG3

Wichtige Konsequenz: Lösungen möglich durch geniales Raten, denn:
 ↻ "educated guess"

Für einer DG n-ten Ordnung ist eine geratene Lsg. mit n unabhängigen Parametern "automatisch" die allg. Lösung!

Beispiel: $f'(x) = a \frac{f(x)}{x}$ (DG mit $n=1$) (1)

Lösung: $f(x) = c x^a$
 ↻ bel. Konst. (2)

Check: $f'(x) = c \cdot a x^{a-1} = a \frac{c x^a}{x} \stackrel{(2)}{=} a \frac{f(x)}{x} = (1)$ (3)

Systematische Verfahren zur Lösung v. gew. DG

DG4

Für manche Klassen v. gew. DG gibt es systematische Lösungswege.

Trennung der Variablen:

Bsp:
(dasselbe wie 3.1)

$$f'(x) = a \frac{f(x)}{x} \quad (1)$$

$$\frac{df}{dx} = a \frac{f}{x} \quad (2)$$

"Trennung":
f nach links, x nach rechts:

$$\frac{df}{f} = a \frac{dx}{x} \quad (3)$$

Integriere:

$$\int_{f_0}^{f_1} \frac{df}{f} = a \int_{x_0}^{x_1} \frac{dx}{x} \quad (4)$$

⇒

$$\ln\left(\frac{f_1}{f_0}\right) = a \ln\left(\frac{x_1}{x_0}\right) = \ln\left(\frac{x_1}{x_0}\right)^a$$

DG5

(5)

⇒

$$\frac{f_1}{f_0} = \left(\frac{x_1}{x_0}\right)^a$$

(6)

⇒

$$f(x) = x^a (f_0 x_0^{-a})$$

(7)

(Mehr Beispiele: in der Tutorübung und auf Blatt 1.)

Wichtiger Spezialfall: Lineare DG (linear-Kombination von Ableitungen)

"homogene DG":

$$\left[\begin{array}{l} \text{Notation:} \\ p^{(i)}_{f(x)} \equiv \frac{d^i f(x)}{dx^i} \\ \equiv \partial_x^i f(x) \end{array} \right]$$

$$\sum_{i=0}^n \gamma_i f^{(i)}(x) = 0 \quad (n+1 \text{ Terme})$$

(8)

x-unabhängig

vorgegebene Funktion

"inhomogene DG":

$$\sum_{i=0}^n \gamma_i f^{(i)}(x) = g(x)$$

(9)

Satz (sehr wichtig): Für homogene lineare DG gilt das Superpositionsprinzip: falls $f_1(x)$ und $f_2(x)$ Lösungen sind, ist $b_1 f_1(x) + b_2 f_2(x)$ auch eine Lsg.

Beweis: (trivial)

$$\sum_i \gamma_i \partial_x^i (b_1 f_1 + b_2 f_2) = 0 \tag{1}$$

$$= b_1 \underbrace{\sum_i \gamma_i \partial_x^i f_1}_{=0 \text{ (5.8)}} + b_2 \underbrace{\sum_i \gamma_i \partial_x^i f_2}_{=0 \text{ (5.8)}} = 0 \checkmark \tag{2}$$

□

Lemma: Für inhomogene lin. DG lässt sich die allgemeine Lösung konstruieren, falls die allg. Lösung der homogenen DG, sowie eine spezielle Lsg. der inhomogenen DG bekannt sind.

Allgemeine Lsg: $f(x; c_1, \dots, c_n) \stackrel{\text{def}}{=} f_{inh}(x) + f_{hom}(x; c_1, \dots, c_n)$ DG8 (1)

Beweis: (trivial): einsetzen in (5.4):

$$\sum_i \gamma_i \partial_x^i f = \underbrace{\sum_i \gamma_i \partial_x^i f_{inh}}_{(5.4)} + \underbrace{\sum_{i=0}^n \gamma_i \partial_x^i f_{hom}}_{(5.2)} = 0 + 0 = 0 \checkmark \text{ R.S. (5.4)} \quad \square \tag{2}$$

Lösungsansatz für homogene lin. DG: $f(x) = c e^{\lambda x}$ (Euler'sche Ansatz) (3)

Eingesetzt in (5.8): $0 = \sum_i \gamma_i \partial_x^i c e^{\lambda x} = c \left(\sum_i \gamma_i \lambda^i \right) e^{\lambda x}$ (4)

⇒ (3) ist Lsg. falls "Charakteristische Polynom" $p(\lambda) = \sum_{i=0}^n \gamma_i \lambda^i = 0$ "Charakteristische Gl." (5)

Falls Gf. (5) n unterschiedliche Lsg. λ_k ($k=1, \dots, n$) besitzt, ist ← 'Wurzeln'

die allg. Lsg. von (5.8): $f(x; c_1, \dots, c_n) = \sum_{k=1}^n c_k e^{\lambda_k x}$ (6)

(lin. Unabhängigkeit der c_k ist trivial für λ_k alle unterschiedlich)

Bemerkung: Falls einige λ_k gleich sind, ("Entartung"), ist Sonderbehandlung nötig (hier nicht diskutiert)

z.B.: wenn zwei gleiche λ 's gibt: $\lambda_1 = \lambda_2 \neq \lambda_3$ (1)

Dann: $f(x) = (a+xb) e^{\lambda_1 x} + e_3 e^{\lambda_3 x}$ (2)

Polynom: $(a_1 + a_2 x + \dots + a_{p-1} x^{p-1})$ \rightarrow $+ e_2 e^{\lambda_2 x}$

Bemerkung: Die Wurzeln λ_L können komplex sein. Wir suchen aber oft nur reelle Lsg. Diese können als Real- und Imaginärteil der allg. Lösung (8.6) konstruiert werden.

Verallgemeinerung: System v. (mehreren) Dgleichungen für (mehrere) Funktionen:

z.B. $f_1'(x) = f_1(x) + f_2(x)$ (3)

$f_2'(x) = f_1(x) \cdot f_2(x)$ (4)

Wichtig: Eine DG n-ter Ordnung lässt sich als System v. n DG-ungen 1-ter Ordnung schreiben.

Beispiel:

Ordnung 2:

$f''(x) + a(f'(x))^2 + b f(x) = cx$ (1)

Definiere:

$g_2(x) \stackrel{\text{def}}{=} f'(x) \Rightarrow g_2' = f''$ (2)

$g_1(x) := f(x)$ (3)

(3)' : $g_1' = g_2$ } 2 DG 1-ter Ordnung (4)

(1) : $g_2' + a g_2^2 + b g_1 = cx$ }