

Grundgleichungen der Mechanik:

Newton 2:

$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt}$$

Isoliertes System

$$\sum_i \vec{p}_i = \text{konst.}$$

Def. Impuls:

$$\vec{p} = m\vec{v}$$

Relativistisches Prinzip: Diese Gleichungen sollen Lorentz-invariant sein, d.h., ihre Form nicht ändern unter Lorentz-Transformationen.

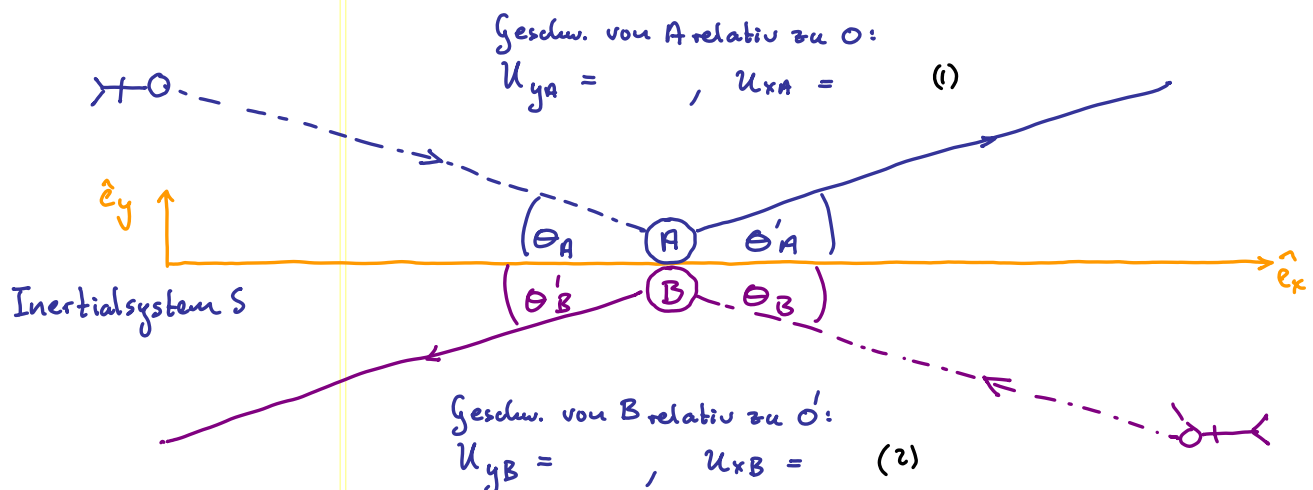
Wir werden sehen: Dieses erfordert:

Ziel heute: finde diese Funktion!

Klassische Ruhemasse

Elastischer Stoß zweier identischer Massen

SR37



O (O') fliegt nach rechts (links), mit Geschwindigkeit: (O' rel. zu O:)

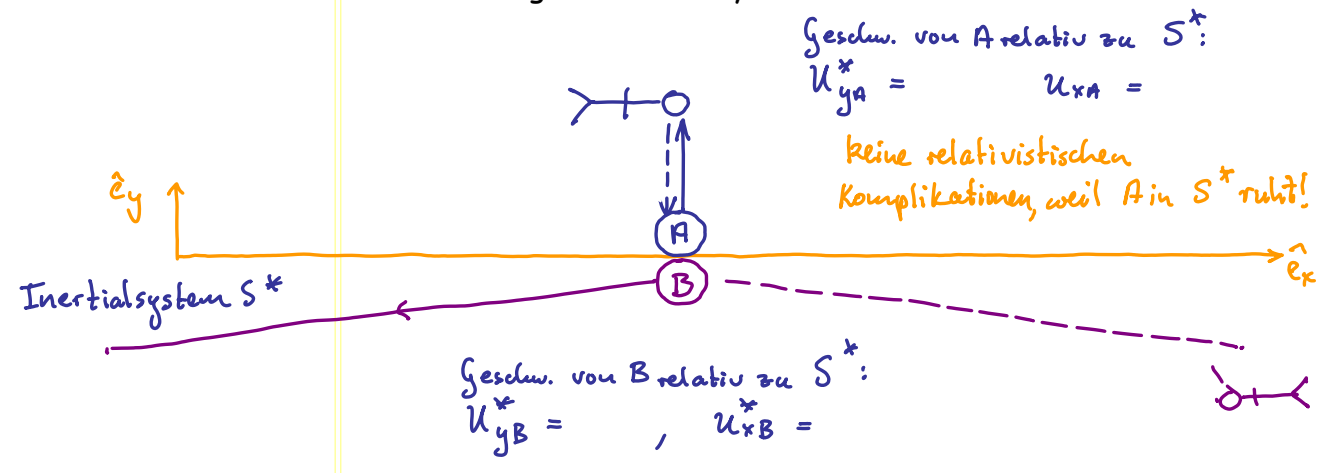
O wirft Kugel mit Geschw. relativ zu O, und O' auch, mit Geschw. relativ zu O'

Annahme:

so dass ein elastischer Stoß symmetrisch erfolgt:

Impulserhaltung garantiert: $\theta'_A = \quad , \quad \theta'_B = \quad$ alle Winkel gleich
 $\vartheta'_A = \quad , \quad \vartheta'_B = \quad$ Geschw. unverändert

Stoß aus Sicht eines mit O mitbewegten Inertialsystem I^* :



S^* fliegt nach rechts neben A her (Geschw.

relativ zu S), also ruht O in S^* .

Aus Sicht von S^* :
 (Lorentz-Transf.
 von O' nach S^*):
 $u_{xB}^* =$
 $u_{yB}^* =$
 Annahme: $u \ll c$
 $\Rightarrow$ Betrag $u_B^* =$

$$u_x' = \frac{u_x - v}{1 - u_x v / c^2} \quad (32.6)$$

$$u_y' = \frac{u_y}{\gamma(1 - v u_x / c^2)} \quad (32.7)$$

$$u_z' = \frac{u_z}{\gamma(1 - v u_x / c^2)} \quad (32.8)$$

Analyse des Stoßes: gilt Impulserhaltung aus Sicht von S^* ?

	u_{xA}^*	u_{yA}^*	Betrag u_A^*	Masse	u_{xB}^*	u_{yB}^*	Betrag u_B^*	Masse	Impuls: $p_y^* = \sum_{A,B} m(u^*) u_y^*$
vorher:									(1)
nachher:									(2)

Fazit $(p_y^*)_{\text{nachher}} = (p_y^*)_{\text{vorher}} \quad (3)$

Aber:
 Impulserhaltung fordert: $(p_y^*)_{\text{nachher}} = (p_y^*)_{\text{vorher}} \quad (4)$

$\Rightarrow m(v) u / \gamma - m_0 u = 0 \quad (2), (5)$

Falls $m(v) = m_0$ für alle v , dann Inkonsistenz:

Einzigster
 Ausweg: $m(v) =$ $(p_y^*)_{\text{nachher}} = (p_y^*)_{\text{vorher}}$ (5)

$m_0 =$ "Ruhemasse", Masse eines Teilchens im IS, in dem es ruht!

(8) = "Masse eines bewegten Teilchen"
 "relativistische Masse"

(6)

(7)

Warum ist m abhängig vom Bezugssystem (BS)?

SR40
(1)

Grund: wir fordern Lorentz-Invarianz der Impulserhaltung, also sollte nicht von γ abhängen!!

per Definition von τ

Aber: $p_y = m u_y$ ↗ hängt von γ ab

(2)

Eigenzeit: τ sei "Eigenzeit" des Teilchens, gemessen von einer mitbewegten Uhr, also die Zeit in dem IS, in dem Teilchen ruht. Alle Beobachter sind sich über Eigenzeit eines Teilchens einig, d.h. τ ist unabhängig von Bezugssystem des Beobachters.

Es gilt: $\frac{d\tau}{dt} = \frac{1}{\gamma}$ (3) Warum? Bewegte Uhr (τ) geht langsamer als Uhr (t), zeigt kleinere Zeit an, $\Rightarrow$

Um (1) zu erfüllen,

definieren wir rel. Masse:

$m = \gamma m_0$ wie in (39.8)

(2)

$\Rightarrow$

(4)

unabhängig von γ , also dieselbe Form für S, S^* !!

Verallgemeinerung:

Def. des relativistischen Impulses:

Impulses:

laut O : $\vec{p} =$ (3)
laut O' : $\vec{p}' =$ (6)

(5)

(6)

Bezug zur kinetischen Energie:

$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}} = 1 + \frac{1}{2}x^2 + O(x^4)$

SR41

$m - m_0 = m_0 \left(\frac{1}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} - 1 \right)$ (1)

$= m_0 \left(\dots \right) =$ (2)

Kinetische Energie: $K(v) = \frac{1}{2} m_0 v^2 =$ (4,5) (3)

Def: relativistische Energie: $E(v) =$ (4)

Def: Ruheenergie: $E(0) =$ (5)

$\Rightarrow$ (3) $E(v) =$ (6)

Allgemein: $K = \int_{x_i}^f dx F(x)$ [$= \frac{d}{dt} (mv) = \frac{dm}{dt} v + m \frac{dv}{dt}$] (7)

Zusammenfassung: Relativistische Energie (E) und Impuls ($\vec{p}$) sind definiert als: SR42

$$E = mc^2 = m_0 \gamma c^2 = m_0 \frac{dt}{d\tau} c^2 \quad (1a) \quad \gamma = \frac{dt}{d\tau} = \frac{1}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \quad (1b)$$

$$\vec{p} = m\vec{v} = m_0 \gamma \frac{d\vec{r}}{dt} = m_0 \frac{dt}{d\tau} \frac{d\vec{r}}{dt} = m_0 \frac{d\vec{r}}{d\tau} \quad (1b)$$

Es kann gezeigt werden [mittels Lorentz-Transformation und (2,3)]:

- E und $\vec{p}$ sind erhaltene Größen (2)
- Lorentz-Transformation liefert:

$$E' = \gamma(E - \vec{p} \cdot \vec{v}) \quad (3a)$$

$$\vec{p}' = \gamma(\vec{p} - E \vec{v}/c^2) \quad (3b)$$

Zum Vergleich:

$$c^2 t' = \gamma(c^2 t - \vec{x} \cdot \vec{v})$$

$$\vec{x}' = \gamma(\vec{x} - c^2 t \vec{v}/c^2)$$

$\Rightarrow (\frac{E}{c}, \vec{p})$ hat dieselben Transf.-Eigenschaften wie $(ct, \vec{x})$ { das ist tiefer Grund für Lorentz-Invarianz der Mechanik! }

$p^\mu = (\frac{E}{c}, p_x, p_y, p_z) \leftarrow \text{Vorausschau T1} \rightarrow x^\mu = (ct, x, y, z)$
"Vierervektoren"

Konsistenz-Check: (2), (3) $\Rightarrow E', \vec{p}'$ sind auch erhalten! (4)

$\Rightarrow$ Energie- und Impulserhaltungssätze sind Lorentz-invariant

Bezug zwischen E und $\vec{p}$:

SR43

$$(42.1a)^2: \quad E^2 = \quad (1)$$

$$(42.1b)^2: \quad p^2 = \quad (2)$$

$$(1) - c^2(2): \quad E^2 - p^2 c^2 = \quad (3)$$

$$\Rightarrow E^2 = c^2 p^2 + m_0^2 c^4 \quad (4)$$

{ Ausgangspunkt für relativistische Quantenmechanik und die Dirac-Gleichung! }

$\hookrightarrow (42.1a)$ in $(42.1b)$:
 $m = E/c^2$

$$\vec{p} = \quad (5)$$

Für Photonen:

$$m_0 \equiv \quad (6)$$

$\Rightarrow (4)$ liefert:

$$E =$$

(Def. des Impulses eines Photons) (7)

(7) ist konsistent mit (5), falls

