

Relativistische Masse

FL - 14.07.08

SR36

Grundgleichungen der Mechanik:

Newton 2:

$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt}$$

Isoliertes System

$$\sum_i \vec{p}_i = \text{konst.}$$

Def. Impuls:

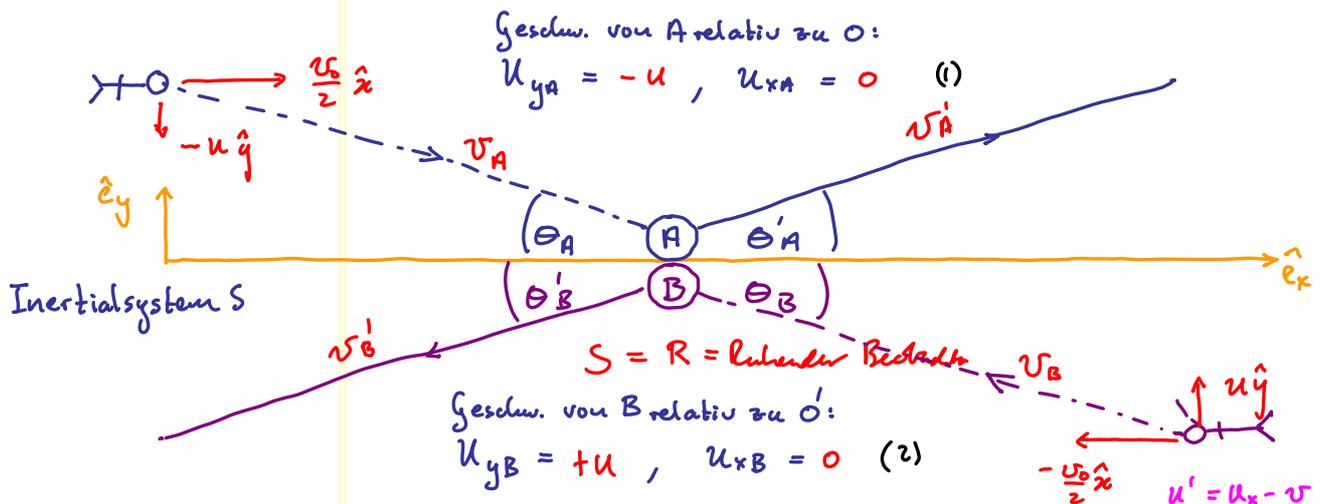
$$\vec{p} = m\vec{v}$$

Relativistisches Prinzip: Diese Gleichungen sollen Lorentz-invariant sein, d.h., ihre Form nicht ändern unter Lorentz-Transformationen.

Wir werden sehen: Dieses erfordert: $m = m(v)$!! $m(0) = m_0$
Ziel heute: finde diese Funktion! Klassische Ruhemasse

Elastischer Stoß zweier identischer Massen

SR37



O (O') fliegt nach rechts (links), mit Geschwindigkeit: $\pm \frac{v_0}{2} \hat{x}$
O wirft Kugel mit Geschw. $-u \hat{y}$ relativ zu O, und O' auch, mit Geschw. $u \hat{y}$ relativ zu O'
Annahme: $u \ll v_0$

so dass ein elastischer Stoß symmetrisch erfolgt: $\theta_A = \theta_B$

Impulserhaltung garantiert: $\theta'_A = \theta_A, \theta'_B = \theta_B, v'_A = v_A, v'_B = v_B$ alle Winkel gleich, Geschw. unverändert

$$u_x = \text{Geschw. v. } O' \text{ bezüglich } R = -v_0/2$$

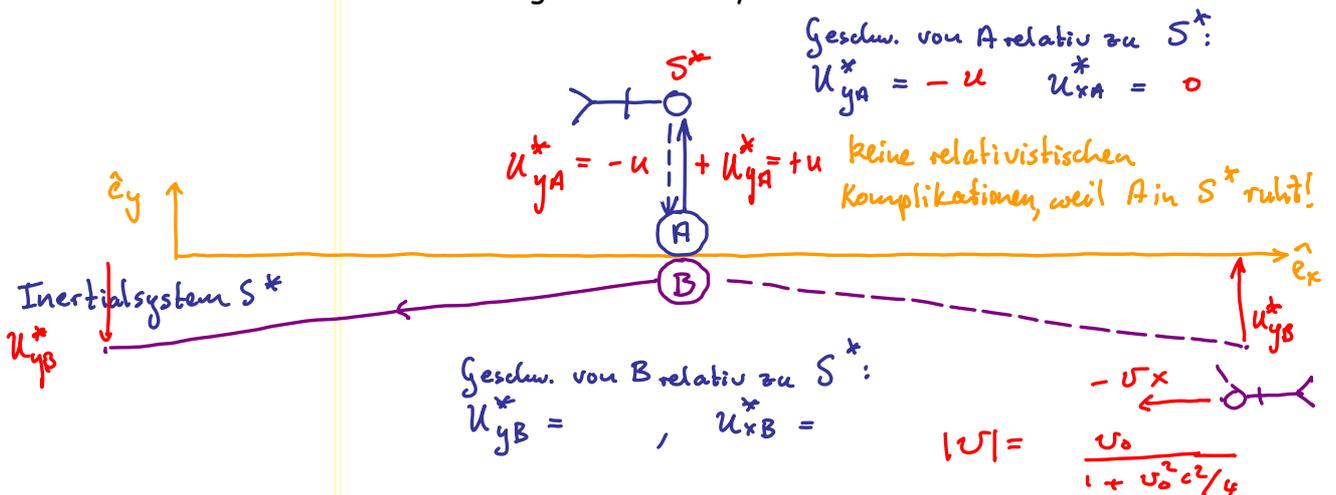
$$v = \text{Geschw. v. } O \text{ bezüglich } R = +v_0/2$$

$$u^x = \text{Geschw. v. } O' \text{ bezüglich } O = \frac{u_x - v}{1 - \frac{u_x v}{c^2}} = \frac{-v_0/2 - v_0/2}{1 + \frac{v_0^2}{4c^2}}$$

$$v = - \frac{v_0}{1 + v_0^2/4c^2}$$

Stoß aus Sicht eines mit O mitbewegten Inertialsystem I*: S^*

SR38



S^* fliegt nach rechts neben A her (Geschw $\frac{v_0}{2} \hat{e}_x$ relativ zu S), also ruht O in S^* .

(37.2) $u_{xB} = 0$

Aus Sicht von S^* :
 (Lorentz-Transf.
 von O' nach S^*):

$$u_{xB}^* = \frac{u_{xB} - v_0}{1 - \frac{u_{xB} v_0}{c^2}} = \frac{0 - |v|}{1 - \frac{0 \cdot v}{c^2}} = -|v|$$

$$u_x^* = \frac{u_x - v}{1 - \frac{u_x v}{c^2}} \quad (32.6)$$

$$u_{yB}^* = \frac{u_{yB}}{(1 - \frac{v u_{xB}}{c^2}) \gamma} = \frac{u}{\gamma} \quad u_{yB} = u$$

$$u_y^* = \frac{u_y}{\gamma(1 - \frac{v u_x}{c^2})} \quad (32.7)$$

Annahme: $u \ll v$

\Rightarrow Betrag $u_B^* = \sqrt{u_{xB}^{*2} + u_{yB}^{*2}} = \sqrt{v^2 + u^2(1 - v^2/c^2)} \approx v$

$$u_z^* = \frac{u_z}{\gamma(1 - \frac{v u_x}{c^2})} \quad (32.8)$$

Analyse des Stoßes: gilt Impulserhaltung aus Sicht von S*?

SR39

	u_{xA}^*	u_{yA}^*	Betrag u_A^*	Masse A	u_{xB}^*	u_{yB}^*	Betrag u_B^*	Masse B	Impuls in \hat{y} -Richtung $p_y^* = \sum_{A,B} m(u^*) u_y^*$
vorher:	0	-u	u (ccc)	$m(u_A^*)$ $= m(0) = m_0$	- v	u/γ	$\approx v$	$m(u_B^*)$ $\approx m(v)$	$-m_0 u + m(v) \frac{u}{\gamma}$ (1)
nachher:	0	+u	u	m_0	- v	$-u/\gamma$	$\approx v$	$m(v)$	$+m_0 u - \frac{m(v) u}{\gamma}$ (2)

Fazit $(p_y^*)_{nachher} = - (p_y^*)_{vorher}$ (3) (3) ± (4)

Aber: Impulserhaltung fordert: $(p_y^*)_{nachher} = + (p_y^*)_{vorher}$ (4) (3) ± (4)

\Rightarrow $(p_y^*)_{nachher} = (p_y^*)_{vorher} = 0$ (5)

\Rightarrow $m(v) \frac{u}{\gamma} - m_0 u = 0$ (2), (5) (6)

Falls $m(v) = m_0$ für alle v , dann Inkonsistenz: $m_0 u (\frac{1}{\gamma} - 1) = 0 \neq v$, unmöglich, weil $\gamma \neq 1$

Einzigster Ausweg: $m(v) \stackrel{(6)}{=} m_0 \gamma = \frac{m_0}{\sqrt{1 - v^2/c^2}}$ (8) = "Masse eines bewegten Teilchen" = "relativistische Masse"

m_0 = "Ruhemasse", Masse eines Teilchens im IS, in dem es ruht!

Warum ist m abhängig vom Bezugssystem (BS)?

SR40

Grund: wir fordern Lorentz-Invarianz der Impulserhaltung, also sollte p_y nicht von γ abhängen!!

Aber: $p_y = m u_y$ ↙ hängt von γ ab $= m \frac{dy}{dt} = m \left(\frac{dy}{d\tau} \right) \left(\frac{d\tau}{dt} \right) = m \frac{1}{\gamma} \frac{dy}{d\tau}$ (2) ↖ $\frac{1}{\gamma}$ per Definition von τ

Eigenzeit: τ sei "Eigenzeit" des Teilchens, gemessen von einer mitbewegten Uhr, also die Zeit in dem IS, in dem Teilchen ruht. Alle Beobachter sind sich über Eigenzeit eines Teilchens einig, d.h. ist unabhängig von Bezugssystem des Beobachters.

Es gilt: $\frac{d\tau}{dt} \equiv \frac{1}{\gamma}$ (3) Warum? Bewegte Uhr (τ) geht langsamer als Uhr (t) , zeigt kleinere Zeit an, $\tau < t \Rightarrow \tau = t/\gamma$

Um (1) zu erfüllen, definieren wir rel. Masse: $m \stackrel{\text{wie in (3.9.8)}}{=} \gamma m_0$ (2) \Rightarrow $m_0 \frac{dy}{d\tau}$ (4) unabhängig von γ , also dieselbe Form für S, S* !!

Verallgemeinerung: Def. des relativistischen Impulses: $\vec{p} \equiv m_0 \frac{d\vec{r}}{d\tau}$ (3) $= m_0 \frac{d\vec{r}}{dt} \frac{dt}{d\tau} = m_0 \gamma \frac{d\vec{r}}{dt}$ (5)

Impuls: laut O': $\vec{p}' = m_0 \frac{d\vec{r}'}{d\tau}$ $= m \vec{v}$ (6)

Bezug zur kinetischen Energie:

$$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}} = 1 + \frac{1}{2}x + O(x^2)$$

SR4)

$$m - m_0 = m_0(\gamma - 1) = m_0 \left(\frac{1}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} - 1 \right) \quad (1)$$

für $v/c \ll 1$:

$$= m_0 \left(1 + \frac{1}{2} v^2/c^2 + \text{Terme}(v^4/c^4) - 1 \right) = \frac{1}{2} m_0 v^2/c^2 \quad (2)$$

Kinetische Energie: $K(v) = \frac{1}{2} m_0 v^2 = \frac{c^2 \gamma(v) m_0}{2} - \frac{c^2 m_0}{2} \stackrel{(4,5)}{=} E(v) - E(0) \quad (3)$

Def: relativistische Energie: $E(v) = mc^2 = m(v)c^2 \quad (4)$

Def: Ruheenergie: $E(0) = m_0 c^2 \quad (5)$

\Rightarrow (3) $E(v) = E(0) + K(v) \quad (6)$

Allgemein: $K = \int_{x_i}^f dx F(x) \quad \left[\begin{aligned} x_i: \quad \underbrace{\quad} = \frac{d}{dt}(mv) &= \frac{dm}{dt}v + m \frac{dv}{dt} \end{aligned} \right] \quad (7)$

Zusammenfassung: Relativistische Energie (E) und Impuls (\vec{p}) sind definiert als: SR4Z

$$E = mc^2 = m_0 \gamma c^2 = m_0 \frac{dt}{d\tau} c^2 \quad (1a) \quad \gamma = \frac{dt}{d\tau} = \frac{1}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \quad (1b)$$

$$\vec{p} = m\vec{v} = m_0 \gamma \frac{d\vec{r}}{dt} = m_0 \frac{dt}{d\tau} \frac{d\vec{r}}{dt} = m_0 \frac{d\vec{r}}{d\tau} \quad (1b)$$

Es kann gezeigt werden [mittels Lorentz-Transformation und (2,3)]:

- E und \vec{p} sind erhaltene Größen (2)
- Lorentz-Transformation liefert:

$$\begin{aligned} E' &= \gamma(E - \vec{p} \cdot \vec{v}) & (3a) \\ \vec{p}' &= \gamma(\vec{p} - E\vec{v}/c^2) & (3b) \end{aligned}$$

Zum Vergleich:

$$\begin{aligned} c^2 t' &= \gamma(c^2 t - \vec{x} \cdot \vec{v}) \\ \vec{x}' &= \gamma(\vec{x} - c^2 t \vec{v}/c^2) \end{aligned}$$

$\Rightarrow (\frac{E}{c}, \vec{p})$ hat dieselben Transf.-Eigenschaften wie (ct, \vec{x}) { das ist tiefer Grund für Lorentz-Invarianz der Mechanik!

$p^\mu = (\frac{E}{c}, p_x, p_y, p_z) \leftarrow$ Vorausschau T1 $\rightarrow x^\mu = (ct, x, y, z)$
 "Vierervektoren" LT: $(x^\mu)' = \Lambda^\mu_\nu x^\nu$

Konsistenz-Check: (2), (3) $\Rightarrow E', \vec{p}'$ sind auch erhalten! (4)

\Rightarrow Energie- und Impulserhaltungssätze sind Lorentz-invariant

Bezug zwischen E und \vec{p} :

$$(42.1a)^2: \quad E^2 = m^2 c^4 \quad (1)$$

$$(42.1b)^2: \quad p^2 = m^2 v^2 \quad (2)$$

$$(1) - c^2(2): \quad E^2 - p^2 c^2 = m^2 c^4 \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right) = m_0^2 c^4 \quad (3)$$

$$\Rightarrow \quad E^2 = c^2 p^2 + m_0^2 c^4 \quad (4) \quad \left[\begin{array}{l} \text{Ausgangspunkt für} \\ \text{relativistische Quantenmechanik} \\ \text{und die Dirac-Gleichung!} \end{array} \right.$$

$$\begin{array}{l} \text{↙ (42.1a) in (42.1b):} \\ m = E/c^2 \end{array} \quad \vec{p} = \frac{E}{c^2} \vec{v} \quad (5)$$

Für Photonen: $m_0 \equiv 0 \quad (6)$

$$\Rightarrow (4) \text{ liefert: } E = c p \quad (\text{Def. des Impulses eines Photons}) \quad (7)$$

(7) ist konsistent mit (5), falls $v = c \quad \checkmark$